



■特長：最適合高精度・廣範圍的角度定位或是需要連續進行360°旋轉操作的情形。

請依照選定步驟①～③選擇型式和數值後再行訂購。



型式 ①Type · ②No. — ③纜線
RMPG40W — N

■旋轉型



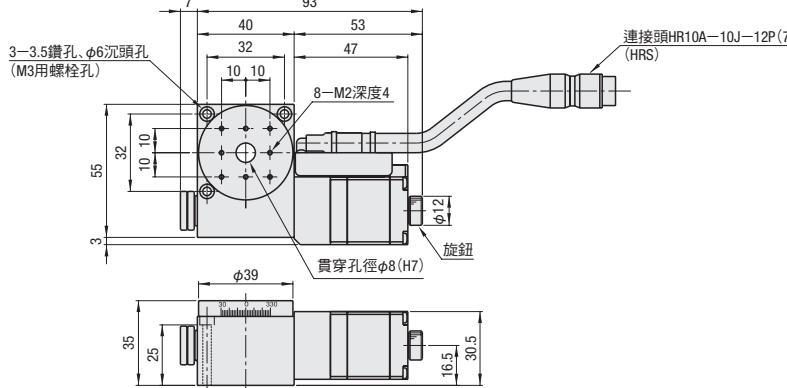
M 材質 鋁合金
S 表面處理 黑色陽極處理
A 附屬品 RMPG40W : SCB3-30 3 pcs
RMPG60WC : SCB4-30 3 pcs
RMPG60ZC : SCB4-6 4 pcs

RoHS10

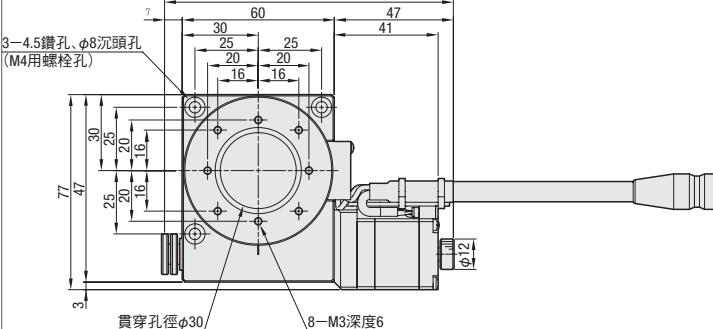
CAD 2D 3D

控制器・手持終端設備請參照 P.1781 · 1782。

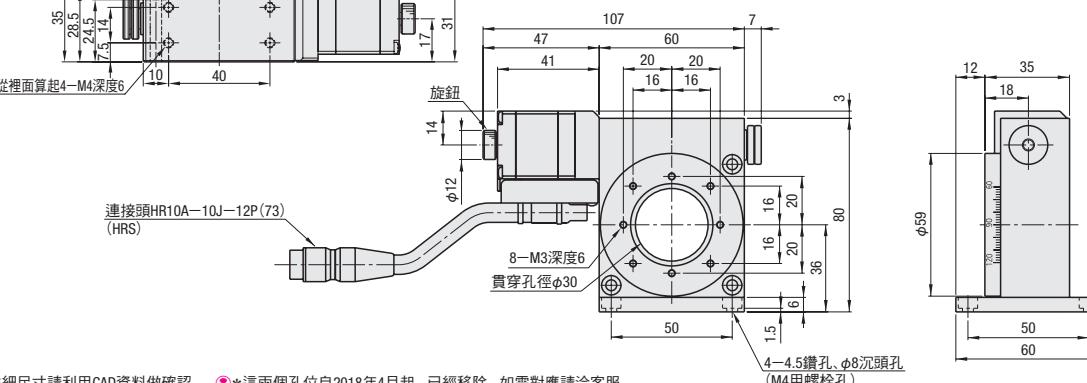
RMPG40W



RMPG60WC



RMPG60ZC



○詳細尺寸請利用CAD資料做確認。 ○*這兩個孔位自2018年4月起，已經移除，如需對應請洽客服。

型式		①纜線	機械規格			精密度規格	
①Type	②No.		滑台台面 (mm)	移動量 (mm)	本體重量 (kg)	定位精密度	力矩剛性 (/N·cm)
RMPG	40W	N (無纜線，另售) 另售的纜線請參照P.1873 MSCB□選定。	φ39	360°	0.4	0.05°以內	0.74
	60WC		φ59		0.6		0.84
	60ZC				0.7		



6

日出貨

數量區分	標準訂購	特殊訂購
少量	1~3	大量
數量	4~	交期另估

○超過表中最大數量時交期另估。 P.5



詢價 請依下列2種方式

WEB 系統

FAX

P.9 請電洽：02-250-3766#0

■共通規格

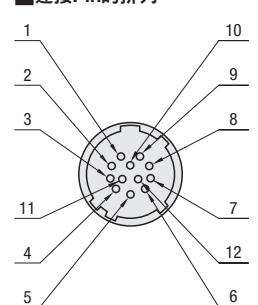
No.	40W	60WC	60ZC
進給螺桿	螺旋齒輪(1/120)	螺旋齒輪(1/180)	
導軌	深溝滾珠軸承		
解析度(脈衝)	±0.006°(Full)	±0.004°(Full)	
最高速度	30°/sec[5kHz]	20°/sec[5kHz]	
反覆定位精密度	±0.01°以內		
耐荷重	29.4N	9.8N	
空轉	0.05°以內		
背隙	0.1°以內	0.05°以內	
平行度	50μm以內		
偏心量	5μm以內		
端面振幅	30μm以內		

■電氣規格

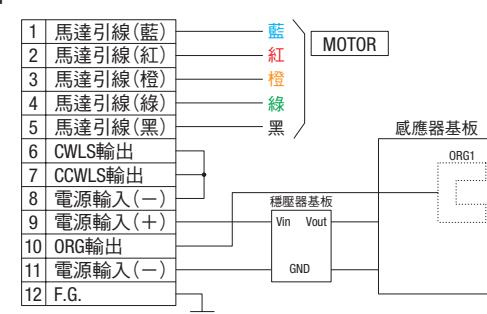
馬達	類型	5相步進馬達 0.75A/相 東方馬達(株)
	型式	C005C-90215P
	步進角度	0.72°
連接頭	型式	HR10A-10J-12P(73) 幾瀬電機(株)
	受側適用連接頭	HR10A-10P-12S(73) 幾瀬電機(株)
	極限感應器	無
	原點感應器(ORG1)	有
	開縫原點感應器(ORG2)	無
	型式	光電感應器：EE-SX4320 OMRON(株)
	電源電壓	DC5~24V ±10%
	消耗電流	35mA以下
	控制輸出	NPN開集極輸出 DC5~24V 8mA以下 殘留電壓0.3V以下(負荷電流2mA時)
	輸出邏輯	檢測時(遮光時)：輸出電晶體OFF(非導通)

○感應器型號EE-SX4134自2018年11月停產，後續型號為EE-SX4320。

■連接Pin的排列



■配線圖



■時序圖

○原點回歸為使用MSCTL102/112系列(控制器)施行原點回歸Type4的情形，原點為刻度0[°]檢測(遮光)。

原點檢測刻度位置 [°]

RMPG40W

0(原點端面：遮光板的CCW側緣)
11(反端面：遮光板的CW側緣)

RMPG60WC

0(原點端面：遮光板的CCW側緣)
9(反端面：遮光板的CW側緣)

○時序圖表示的CW/CCW方向表示馬達的旋轉方向。馬達為CW旋轉時，上台面為CW旋轉。

○原點回歸的詳細請參照P.1779。